2019.02.15

Missing Data Imputation using Generative Adversarial Nets

이지윤



Contents

- 1. Introduction
- 2. Literature Reviews
- 3. GAIN (Generative Adversarial Imputation Networks)
- 4. Experiments
- 5. Conclusion

- Data completeness
 - ❖ 대용량 데이터 출현
 - ➤ 사물 지능 통신(M2M) 확산에 따른 센서 데이터 증대
 - ▶ 기업의 고객 데이터 트래킹/수집 행위 증가
 - ➤ 소셜 네트워크 서비스(SNS)의 급격한 확산과 비정형 데이터의 폭증
 - ▶ 데이터 저장 매체 가격 하락



이름	성별	나이	무게	7	흡연 여부	당뇨병 여부
강현규	М	27	80	183	1	1
강현구	F	26	65	173	0	0
이지윤	F	26	48	166	1	1
민다빈	М	28	70	180	1	0
이민정	F	27	46	162	0	0

- Data completeness
 - ❖ 데이터 완결성
 - ▶ 데이터 분석 알고리즘의 대표적인 가정은 데이터 완결성
 - ▶ 데이터 집합에 속하는 모든 개체의 속성 값이 빠짐 없이 존재하는 것 의미
 - 그러나, 현실에서 수집한 데이터들은 다양한 이유로 인해 결측치 존재
 - 환자의 사망, 장비 오작동, 수신자 응답 거부
 - 데이터 처리 효율성 저하, 분석의 어려움, 편향된 데이터 구조, 예측 성능 감소

〈완전 데이터〉

〈불완전 데이터〉

이름	성별	나이	무게	7	흡연 여부	당뇨병 여부
강현규	М	27	80	183	1	1
강현구	F	26	65	173	0	0
이지윤	F	26	48	166	1	1
민다빈	М	28	70	180	1	0
이민정	F	27	46	162	0	0

이름	성별	나이	무게	7	흡연 여부	당뇨병 여부
강현규	М	27	80	183	1	1
강현구	F	26	65	NaN	0	NaN
이지윤	F	26	48	166	1	1
민다빈	М	NaN	70	180	1	0
이민정	F	27	46	162	NaN	0

계측 데이터(observed data)



- Data completeness
 - ❖ 데이터 완결성
 - ▶ 데이터 분석 알고리즘의 대표적인 가정은 데이터 완결성
 - ▶ 데이터 집합에 속하는 모든 개체의 속성 값이 빠짐 없이 존재하는 것 의미
 - 그러나, 현실에서 수집한 데이터들은 다양한 이유로 인해 결측치 존재
 - 환자의 사망, 장비 오작동, 수신자 응답 거부
 - 데이터 처리 효율성 저하, 분석의 어려움, 편향된 데이터 구조, 예측 성능 감소

〈완전 데이터〉

〈불완전 데이터〉

이름	성별	나이	무게	7	흡연 여부	당뇨병 여부
강현규	М	27	80	183	1	1
강현구	F	26	65	173	0	0
이지윤	F	26	48	166	1	1
민다빈	М	28	70	180	1	0
이민정	F	27	46	162	0	0

이름	성별	나이	무게	7	흡연 여부	당뇨병 여부
강현규	М	27	80	183	1	1
강현구	F	26	65	NaN	0	NaN
이지윤	F	26	48	166	1	1
민다빈	M	NaN	70	180	1	0
이민정	F	27	46	162	NaN	0

계측 데이터(observed data)

- Data completeness
 - ❖ 데이터 완결성
 - ▶ 데이터 분석 알고리즘의 대표적인 가정은 데이터 완결성
 - ▶ 데이터 집합에 속하는 모든 개체의 속성 값이 빠짐 없이 존재하는 것 의미
 - 그러나, 현실에서 수집한 데이터들은 다양한 이유로 인해 결측치 존재
 - 환자의 사망, 장비 오작동, 수신자 응답 거부
 - 데이터 처리 효율성 저하, 분석의 어려움, 편향된 데이터 구조, 예측 성능 감소

〈완전 데이터〉

〈불완전 데이터〉

이름	성별	나이	무게	7	흡연 여부	당뇨병 여부
강현규	М	27	80	183	1	1
강현구	F	26	65	173	0	0
이지윤	F	26	48	166	1	1
민다빈	М	28	70	180	1	0
이민정	F	27	46	162	0	0

이름	성별	나이	무게	7	흡연 여부	당뇨병 여부
강현규	М	27	80	183	1	1
강현구	F	26	65	NaN	0	NaN
이지윤	F	26	48	166	1	1
민다빈	М	NaN	70	180	1	0
이민정	F	27	46	162	NaN	0

계측 데이터(observed data)

- Data completeness
 - ❖ 데이터 완결성
 - ▶ 데이터 분석 알고리즘의 대표적인 가정은 데이터 완결성
 - ▶ 데이터 집합에 속하는 모든 개체의 속성 값이 빠짐 없이 존재하는 것 의미
 - 그러나, 현실에서 수집한 데이터들은 다양한 이유로 인해 결측치 존재
 - 환자의 사망, 장비 오작동, 수신자 응답 거부
 - 데이터 처리 효율성 저하, 분석의 어려움, 편향된 데이터 구조, 예측 성능 감소

〈완전 데이터〉

〈불완전 데이터〉

이름	성별	나이	무게	7	흡연 여부	당뇨병 여부
강현규	М	27	80	183	1	1
강현구	F	26	65	173	0	0
이지윤	F	26	48	166	1	1
민다빈	М	28	70	180	1	0
이민정	F	27	46	162	0	0

성별	나이	무게	7	흡연 여부	당뇨병 여부
М	27	80	183	1	1
F	26	65	NaN	0	NaN
F	26	48	166	1	1
М	NaN	70	180	1	0
F	27	46	162	0	0
	M F F M	M 27 F 26 F 26 M NaN	M 27 80 F 26 65 F 26 48 M NaN 70	M 27 80 183 F 26 65 NaN F 26 48 166 M NaN 70 180	M 27 80 183 1 F 26 65 NaN 0 F 26 48 166 1 M NaN 70 180 1

계측 데이터(observed data)

Missing value imputation

❖ 결측치 종류

(1) MCAR(missing completely at random)

가장 높은 수준의 임의성을 나타내는 결측치로서, 특정 개체의 특정 속성에 결측치가 발생할 확률은 해당 속성의 값이나 해당 개체의 다른 속성 값들에 영향을 미치지 않음 → 결측치 대체 연구 배경

Bulb ID	Bright ness
А	130
В	115
С	N/A

Missing because of the bulb life

(2) MAR(missing at random)

중간 수준의 임의성을 나타내는 결측치로서, 특정 개체의 특정 속성에 결측치가 발생할 확률은 해당 개체의 다른 속성 값으로부터 영향을 받지만, 해당 속성의 값에는 영향을 받지 않음

Bulb ID	Brigh tness	Temp.
А	130	24
В	115	23
С	N/A	37

When the temp is high, missing has occurred. =Missing depends on other variables

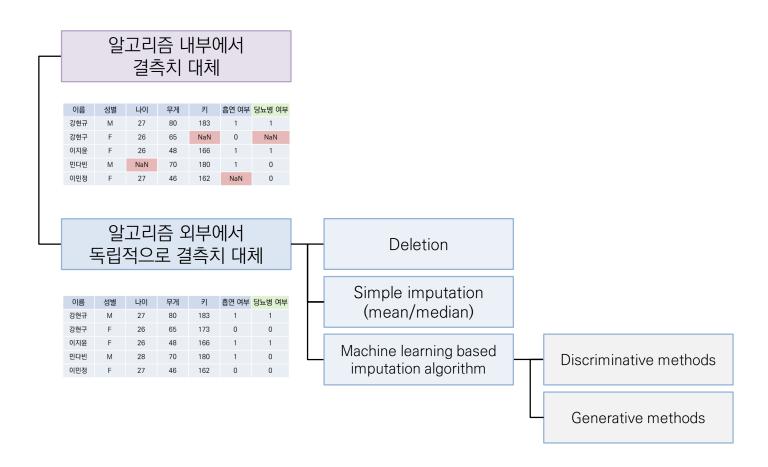
(3) MNAR(missing not at random)

가장 낮은 수준의 임의성을 나타내는 결측치로서, 특정 개체의 특정 속성 에 결측치가 발생할 확률은 해당 속성의 값에 영향을 받는 경우

Bulb ID	Brigh tness
А	130
В	115
С	N/A

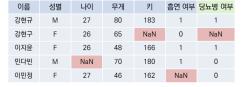
When the brightness is high, missing has occurred. = A certain range has missing

- Missing value imputation
 - ❖ 알고리즘에 대한 종속성 여부와 결측치 대체 방식을 통해 구분

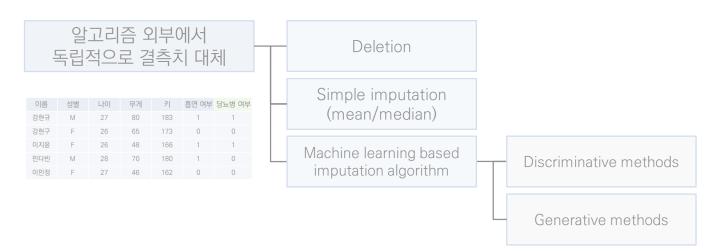


- Missing value imputation
 - ❖ 알고리즘에 대한 종속성 여부와 결측치 대체 방식을 통해 구분

알고리즘 내부에서 결측치 대체



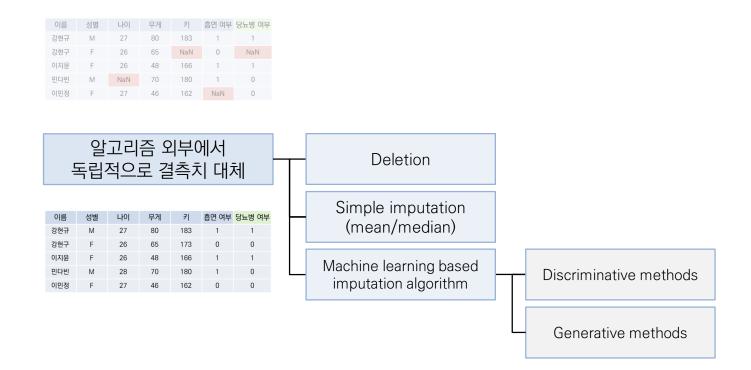
- Classification and regression tree(CART)
- Naïve Bayesian Classifier
- K-Nearest Neighbor
- → 상대적으로 단순한 기법, 추가적인 프로세스 필요 없음
- → 큰 예측 성능 향상 기대하기 어려움



- Missing value imputation

알고리즘 내부에서 결측치 대체

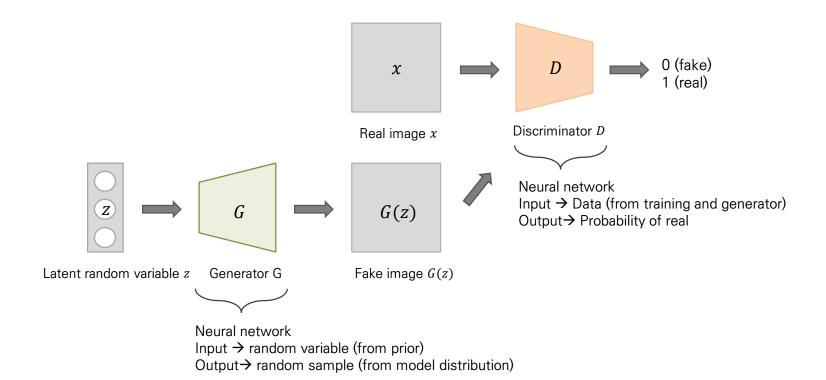
❖ 알고리즘에 대한 종속성 여부와 결측치 대체 방식을 통해 구분



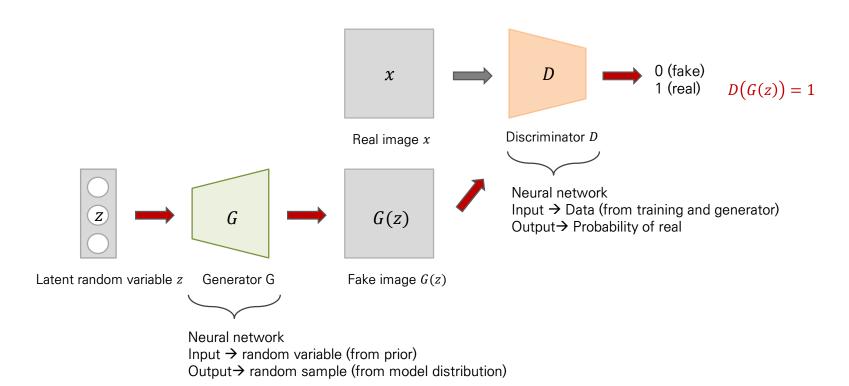
- Discriminative models vs Generative models
- Discriminative models based method
 - Learn a function that maps the input x to an output y
 - \triangleright Conditional probability p(y|x)
 - > MICE, MIssForest
- Generative models based method
 - > Tries to learn a joint probability of the input x and the output y at the same time
 - ightharpoonup Joint probability p(x,y)
 - > EM, DAE, GAN

	Discriminative model	Generative model
Goal	Directly estimate $P(y x)$	Estimate $P(\boldsymbol{x} \boldsymbol{y})$ to then deduce $P(\boldsymbol{y} \boldsymbol{x})$
What's learned	Decision boundary	Probability distributions of the data
Illustration		

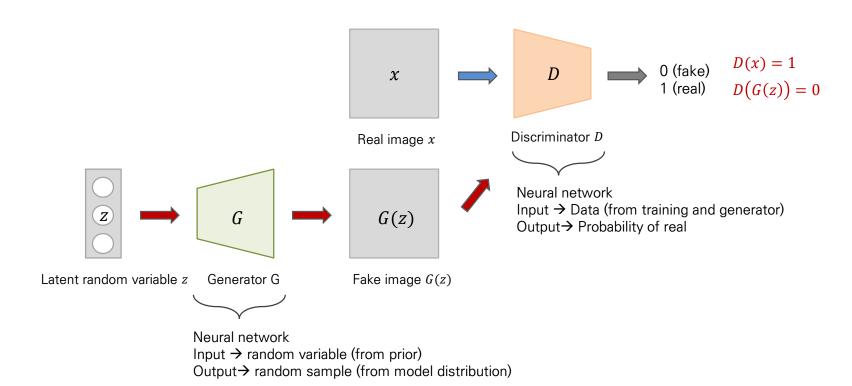
- Generative Adversarial Nets
 - ❖ GAN은 두개의 네트워크로 구성
 - ➤ Generator(G): 진짜 같은 가짜(fake)를 생성하는 네트워크
 - ➤ Discriminator(D): 가짜(fake)와 진짜(real)를 구별하는 네트워크



- Generative Adversarial Nets
 - ❖ GAN은 두개의 네트워크로 구성
 - \triangleright Generator(G) 목적: D(G(z)) = 1
 - → 진짜 같은 가짜를 생성

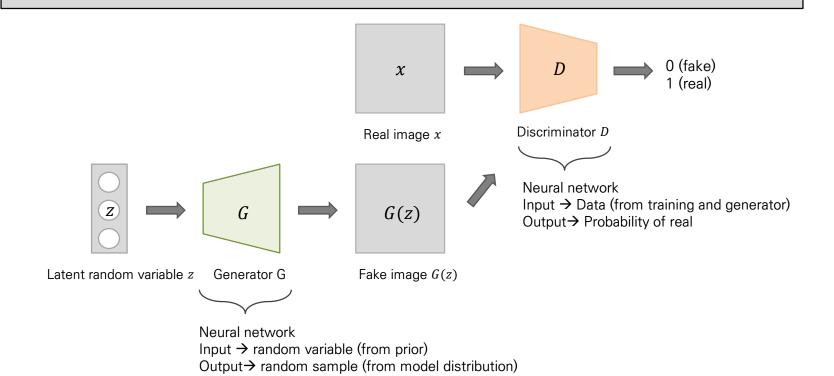


- Generative Adversarial Nets
 - ❖ GAN은 두개의 네트워크로 구성
 - \triangleright Discriminator(D) 목적: D(G(z)) = 0, D(x) = 1
 - → 진짜와 가짜를 정확히 구분



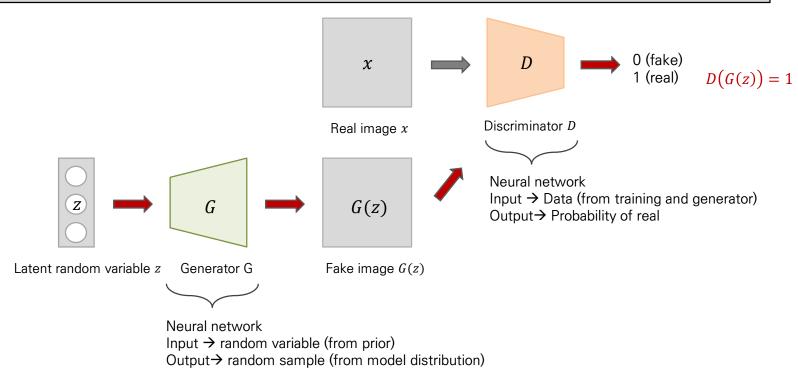
- Generative Adversarial Nets
 - GAN objective function (adversarial)

$$\min_{G} \max_{D} V(D,G) = E_{x \sim p_{data}(x)} \left[log D(x) \right] + E_{z \sim p_{z}(z)} \left[log \left(1 - D \left(G(z) \right) \right) \right]$$



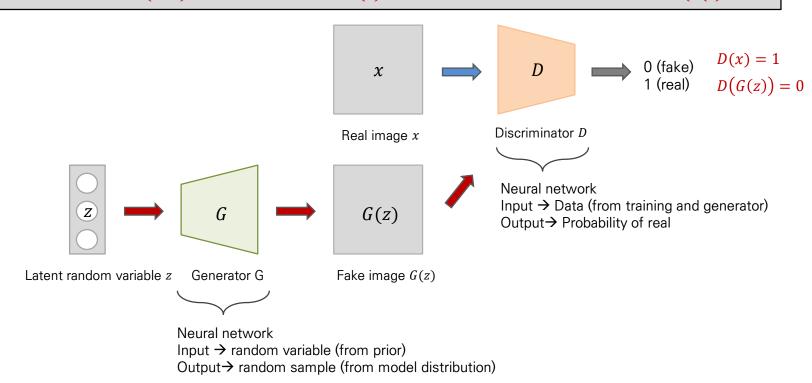
- Generative Adversarial Nets
- GAN objective function (generator)

$$\min_{G} \max_{D} V(D,G) = \underbrace{E_{x \sim p_{data}(x)} \left[log D(x) \right] + E_{z \sim p_{z}(z)} \left[log \left(1 - D \left(G(z) \right) \right) \right]}_{\text{Minimum when } D(G(z) = 1)$$

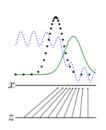


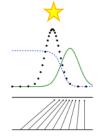
- Generative Adversarial Nets
 - GAN objective function (discriminator)

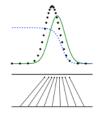
$$\min_{G} \max_{D} V(D,G) = E_{x \sim p_{data}(x)} \left[log D(x) \right] + E_{z \sim p_{z}(z)} \left[log \left(1 - D(G(z)) \right) \right]$$
D should maximize $V(D,G)$
Maximum when $D(x) = 1$
Maximum when $D(G(z)) = 0$

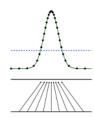






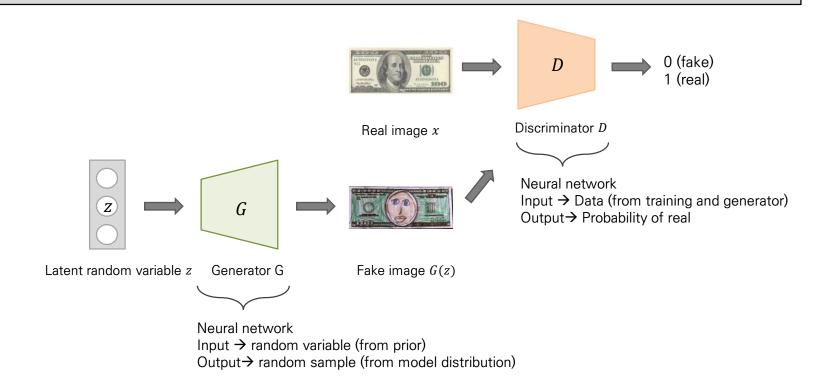




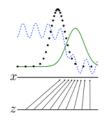


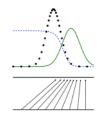
GAN objective function

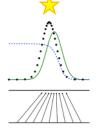
$$\min_{G} \max_{D} V(D,G) = E_{x \sim p_{data}(x)} \left[log D(x) \right] + E_{z \sim p_{z}(z)} \left[log \left(1 - D \left(G(z) \right) \right) \right]$$

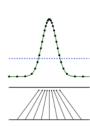






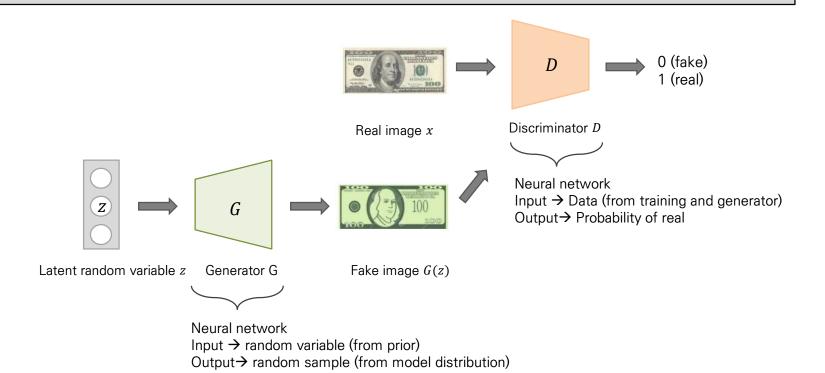




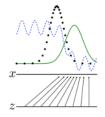


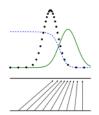
GAN objective function

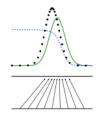
$$\min_{G} \max_{D} V(D,G) = E_{x \sim p_{data}(x)} \left[log D(x) \right] + E_{z \sim p_{z}(z)} \left[log \left(1 - D \left(G(z) \right) \right) \right]$$

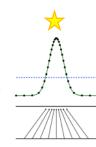






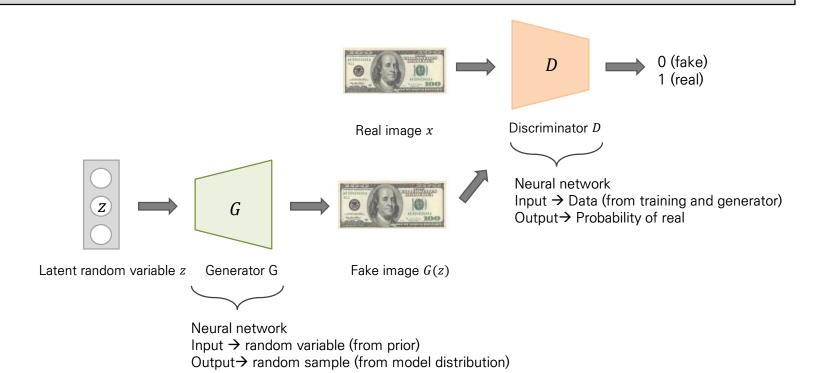






GAN objective function

$$\min_{G} \max_{D} V(D,G) = E_{x \sim p_{data}(x)} \left[log D(x) \right] + E_{z \sim p_{z}(z)} \left[log \left(1 - D \left(G(z) \right) \right) \right]$$



- Generative Adversarial Nets for Imputation
 - GAN objective function

$$\min_{G} \max_{D} V(D,G) = E_{x \sim p_{data}(x)} \left[log D(x) \right] + E_{z \sim p_{z}(z)} \left[log \left(1 - D \left(G(z) \right) \right) \right]$$

$$V(D,G) = E_{x \sim p_{data}(x)} \left[log D(x) \right] + E_{z \sim p_{z}(z)} \left[log \left(1 - D(G(z)) \right) \right]$$

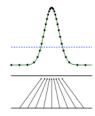
$$= E_{x \sim p_{data}(x)} \left[log D(x) \right] + E_{x \sim p_{g}(x)} \left[log (1 - D(x)) \right]$$

$$= \int_{x} P_{data}(x) log \left(D(x) \right) + p_{g}(x) log (1 - D(x)) dx$$

for G fixed, the optimal discriminator D is maximized when

$$D_G^*(x) = \frac{p_{data}(x)}{p_{data}(x) + p_g(x)}$$

Generative Adversarial Nets for Imputation



GAN objective function

$$\min_{G} \max_{D} V(D,G) = E_{x \sim p_{data}(x)} \left[log D(x) \right] + E_{z \sim p_{z}(z)} \left[log \left(1 - D \left(G(z) \right) \right) \right]$$

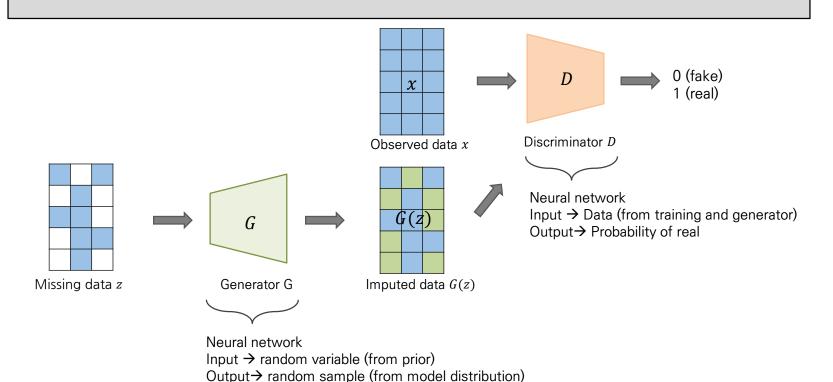
$$\begin{split} C(G) &= V(D^*, G) \\ &= E_{x \sim p_{data}(x)}[logD^*(x)] + E_{x \sim P_g(x)}[log(1 - D^*(x))] \\ &= E_{x \sim p_{data}(x)} \left[log \frac{p_{data}(x)}{p_{data}(x) + p_g(x)} \right] + E_{x \sim P_g(x)} \left[log(1 - \frac{p_{data}(x)}{p_{data}(x) + p_g(x)}) \right] \\ &= E_{x \sim p_{data}(x)} \left[log \frac{p_{data}(x)}{p_{data}(x) + p_g(x)} \right] + E_{x \sim P_g(x)} \left[log \frac{p_g(x)}{p_{data}(x) + p_g(x)} \right] \\ &= -log(4) + KL(p_{data} \parallel \frac{p_{data}(x) + p_g(x)}{2}) + KL(p_g \parallel \frac{p_{data}(x) + p_g(x)}{2}) \\ &= -log(4) + 2 \times JSD(p_{data} \parallel p_g) \end{split}$$

The global minimum of the virtual training criterion C(G) is achieved if and ony if

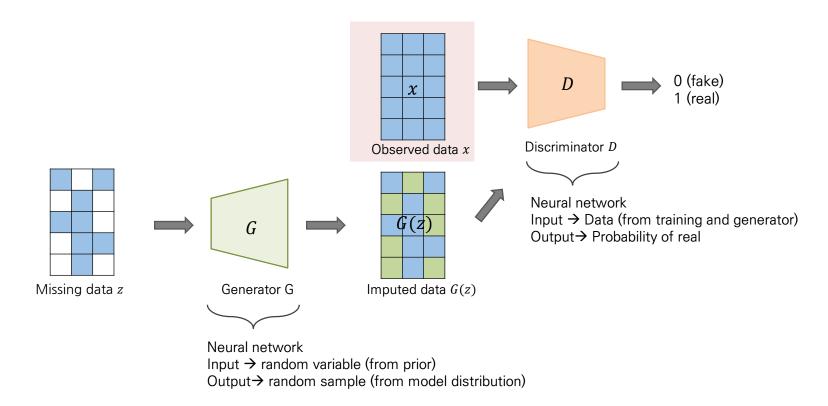
 $p_q = p_{data}$ at that point, C(G) achieves the value $-\log(4)$

- Generative Adversarial Nets for Imputation
- GAN objective function

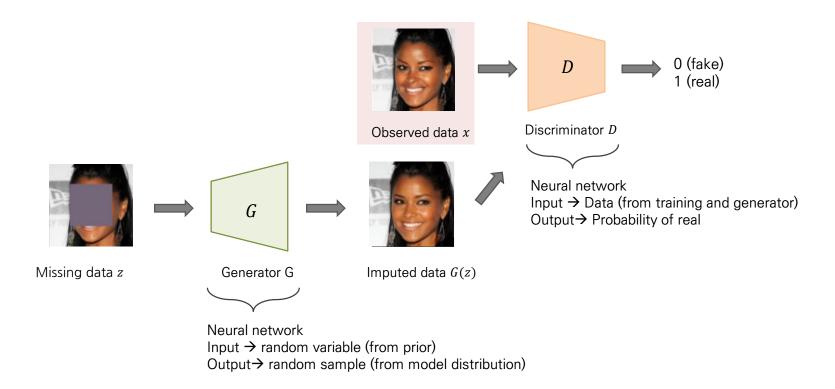
$$\min_{G} \max_{D} V(D,G) = E_{x \sim p_{data}(x)} \left[log D(x) \right] + E_{z \sim p_{z}(z)} \left[log \left(1 - D \left(G(z) \right) \right) \right]$$



- Generative Adversarial Denoising Autoencoder for Face Completion
 - ❖ GAN을 활용한 이미지 복구
 - ➤ Generative model 기반, 대표적 결측치 대체 연구
 - 한계점: 대다수 결측치 대체 모델은 학습시키는 과정에서 완전 데이터 필요



- Generative Adversarial Denoising Autoencoder for Face Completion
 - ❖ GAN을 활용한 이미지 복구
 - ➤ Generative model 기반, 대표적 결측치 대체 연구
 - 한계점: 대다수 결측치 대체 모델은 학습시키는 과정에서 완전 데이터 필요



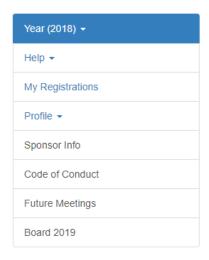
- Generative Adversarial Denoising Autoencoder for Face Completion
 - ❖ GAN을 활용한 이미지 복구
 - ▶ 계측 데이터에 대한 정보 다량 유실
 - 실험 데이터의 결측치 패턴이 학습 데이터의 결측치 패턴과 유사하다는 가정 필요

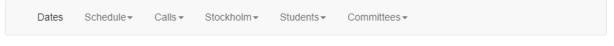


Generative Adversarial Imputation Nets

ICML | 2018

Thirty-fifth International Conference on Machine Learning

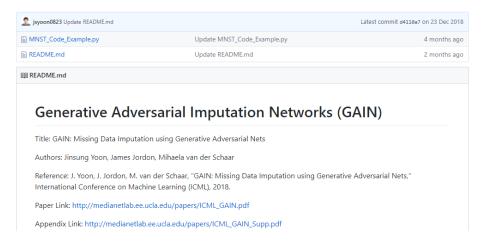




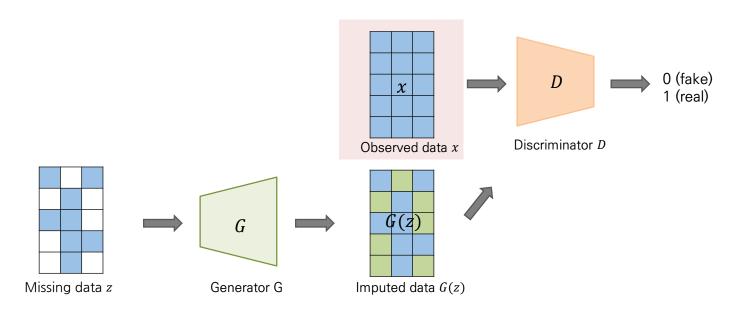
Program Highlights »



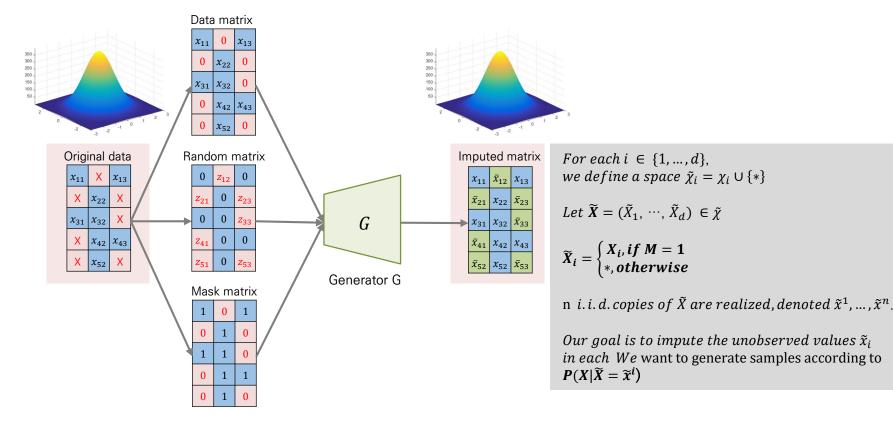
We propose a novel method for imputing missing data by adapting the well-known Generative Adversarial Nets (GAN) framework. Accordingly, we call our method Generative Adversarial Imputation Nets (GAIN). The generator (G) observes some components of a real data vector, imputes the missing components conditioned on what is actually observed, and outputs a completed vector. The discriminator (D) then takes a completed vector and attempts to determine which components were actually observed and which were imputed. To ensure that D forces G to learn the desired distribution, we provide D with some additional information in the form of a hint vector. The hint reveals to D partial information about the missingness of the original sample, which is used by D to focus its attention on the imputation quality of particular components. This hint ensures that G does in fact learn to generate according to the true data distribution. We tested our method on various datasets and found that GAIN significantly outperforms state-of-the-art imputation methods



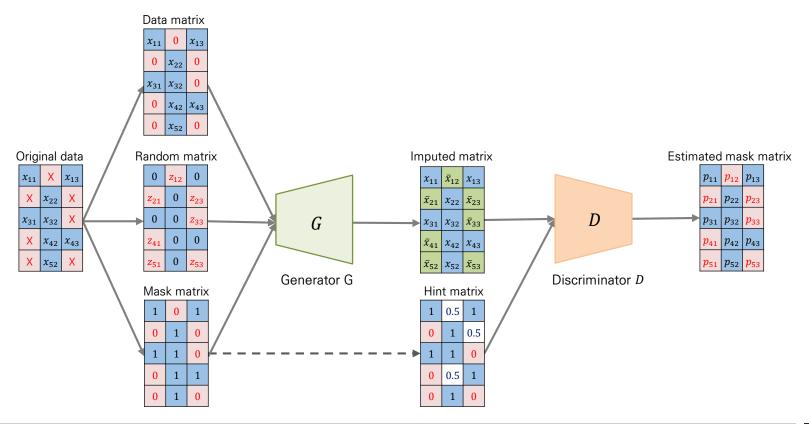
- Prerequisite
 - ❖ Standard GAN 기반 결측치 대체 기법
 - ▶ 기존 방법론의 한계점 개선: 완전 데이터 불필요
 - ➤ 결측치는 MCAR(missing completely at random) 가정



- Problem Formulation
 - ❖ Generative model의 특징을 접목
 - ➤ 단일 기댓값이 아닌 계측된 데이터의 분포를 모델링하여, 대체 값의 불확실성을 보완하며, multiple imputation이 가능해짐



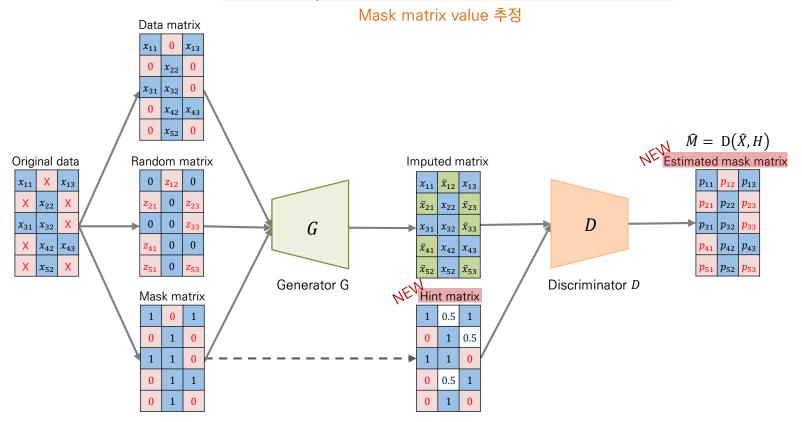
- Problem Formulation
 - ❖ GAIN은 두개의 네트워크로 구성
 - ➤ Generator(G): 진짜 같은 대체 값(imputed data)을 생성하는 네트워크
 - ➤ Discriminator(D): 대체 값(imputed data)과 계측 값(observed)를 구별하는 네트워크



- Problem Formulation
 - ❖ GAIN은 두개의 네트워크로 구성

결측치 대체

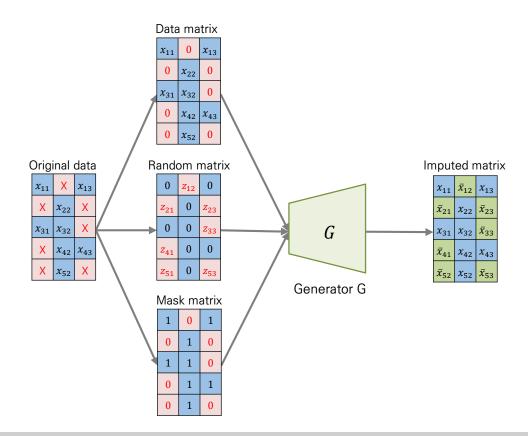
- ➤ Generator(G): 진짜 같은 대체 값(imputed data)을 생성하는 네트워크
- Discriminator(D): 대체 값(imputed data)과 계측 값(observed)를 구별하는 네트워크



- Generator G

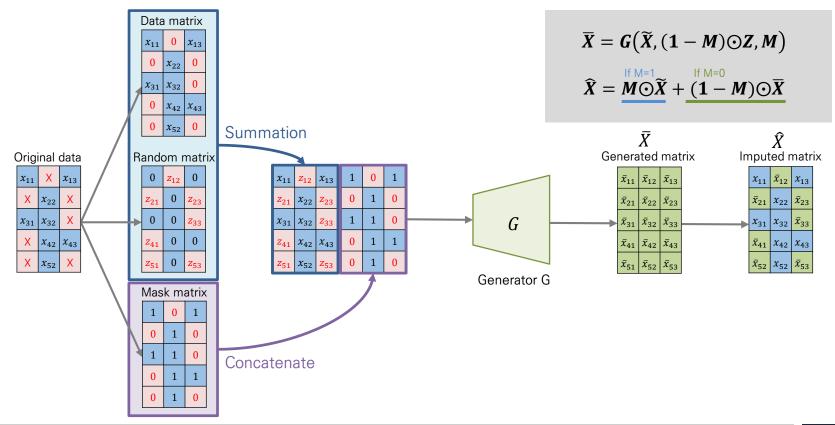
ightharpoonup Input: $\tilde{X}(data\ matrix)$, $Z(random\ matrix)$, $M(mask\ matrix)$

• Output: $\hat{X}(imputed\ matrix)$



- Generator G

- ❖ Input: $\tilde{X}(data\ matrix)$, $(1 M) \odot Z(random\ matrix)$, $M(mask\ matrix)$
- Output: $\hat{X}(imputed\ matrix)$

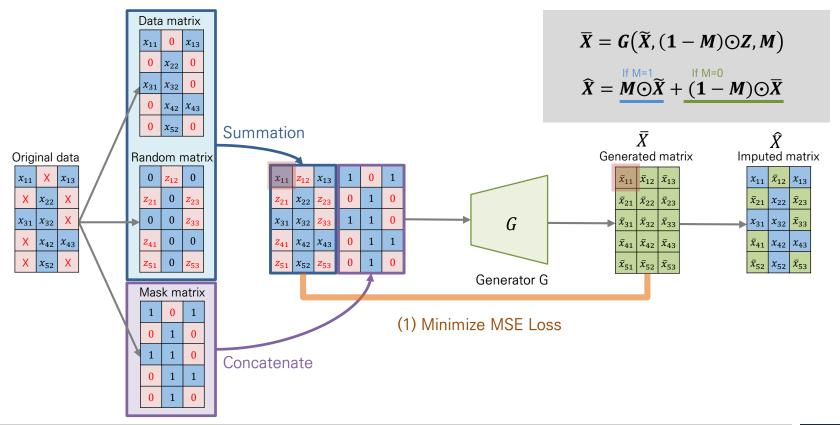


- Generator(G): 진짜 같은 대체 값(imputed data)을 생성하는 네트워크
- Discriminator(D): 대체 값(imputed data)과 계측 값(observed)를 구별하는 네트워크

- Generator G

❖ 학습 목표

- ➤ M=1(계측된 값)에 위치한 값이 실제 계측된 값과 비슷하게 생성
- Discriminator가 실제 계측된 값으로 판별

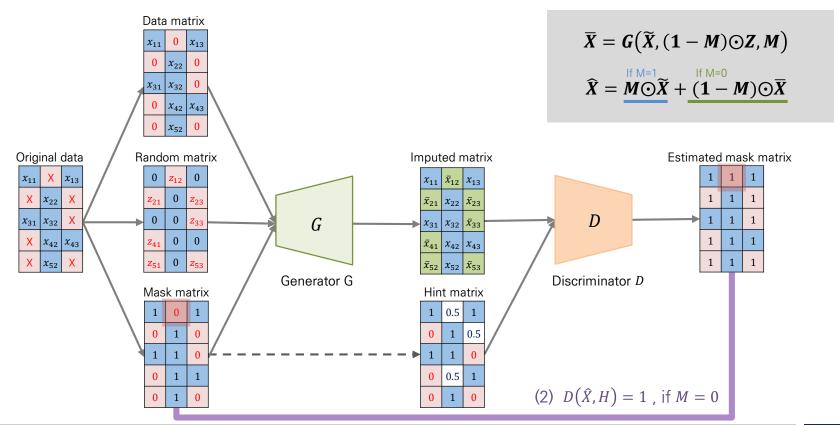


- Generator(G): 진짜 같은 대체 값(imputed data)을 생성하는 네트워크
- Discriminator(D): 대체 값(imputed data)과 계측 값(observed)를 구별하는 네트워크

Generator G

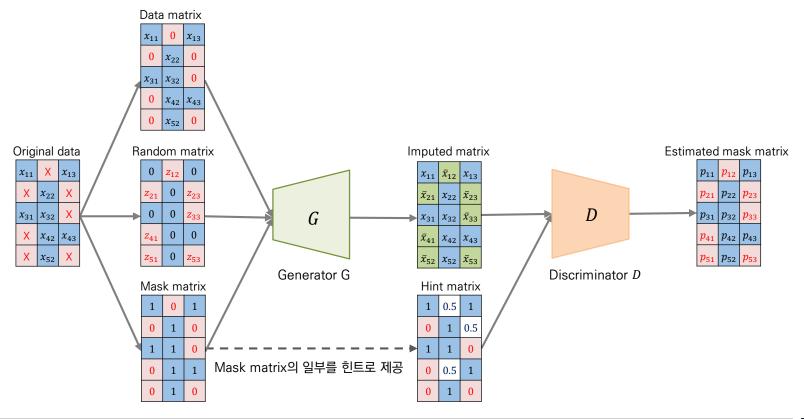
❖ 학습 목표

- ➤ M=1(계측된 값)에 위치한 값이 실제 계측된 값과 비슷하게 생성
- ▶ Discriminator가 실제 계측된 값으로 판별



- Discriminator D
 - ❖ Input: $\hat{X}(imputed\ matrix)$, $H(hint\ matrix)$
 - Output: $\widehat{M} = D(\widehat{X}, H)$ (estimated mask matrix)

$$D(\hat{x}, h)$$
 는 $\hat{X} = \hat{x}, H = h$ 일 때, 해당 값이 계측 값일 확률

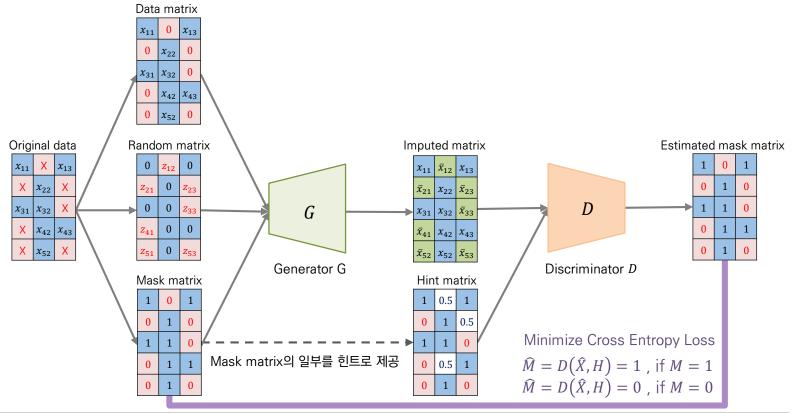


- Generator(G): 진짜 같은 대체 값(imputed data)을 생성하는 네트워크
- Discriminator(D): 대체 값(imputed data)과 계측 값(observed)를 구별하는 네트워크

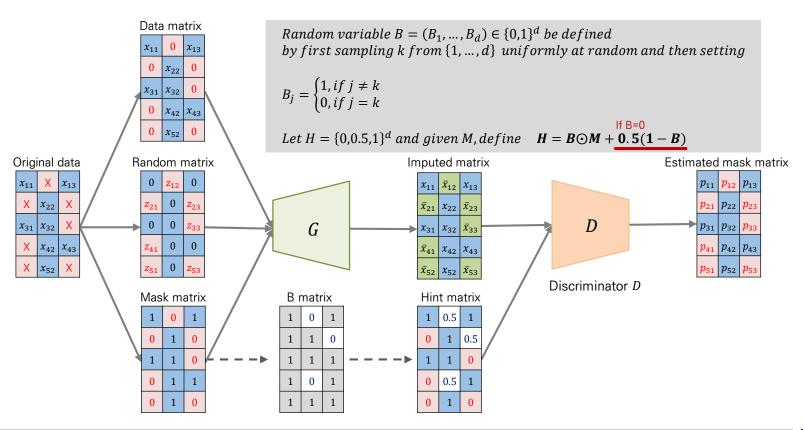
Discriminator D

❖ 학습 목표

- ➤ M=1(계측 값)에 위치한 값을 Discriminator가 계측 값으로 판별
- ➤ M=0(결측 값)에 위치한 값을 Discriminator가 결측 값으로 판별



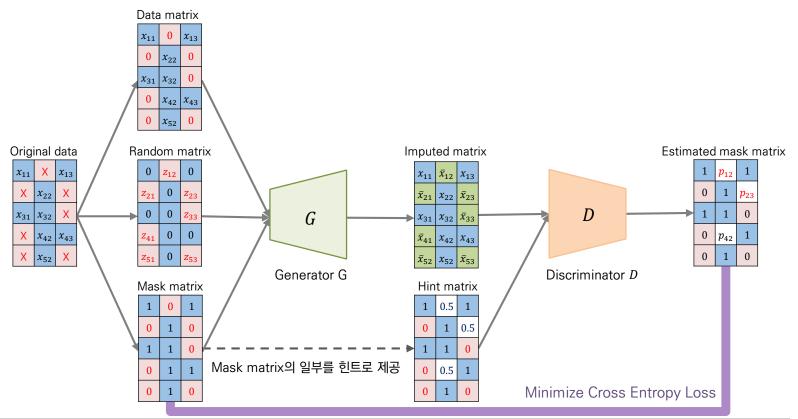
- ❖ Mask matrix의 일부를 주입하여 discriminator학습에 가이드 제공
- ❖ H=0.5에 해당하는 값은 G로부터 생성된 값에 의존



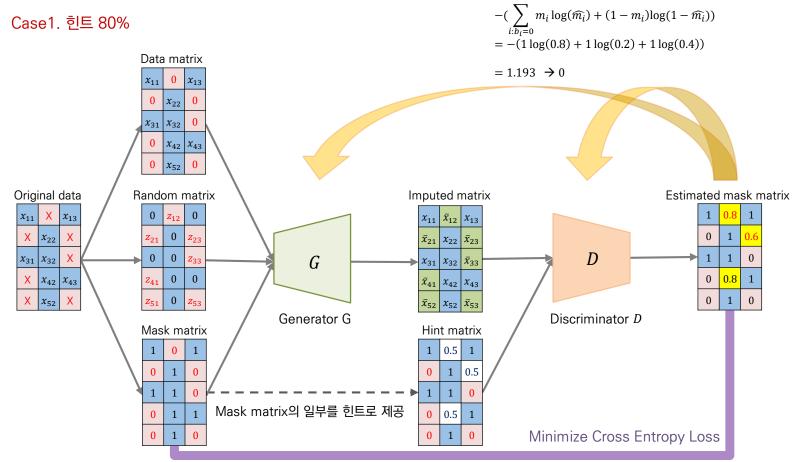
- Hint H

- ❖ Mask matrix의 일부를 주입하여 discriminator학습에 가이드 제공
- ❖ H=0.5에 해당하는 값은 G로부터 생성된 값에 의존

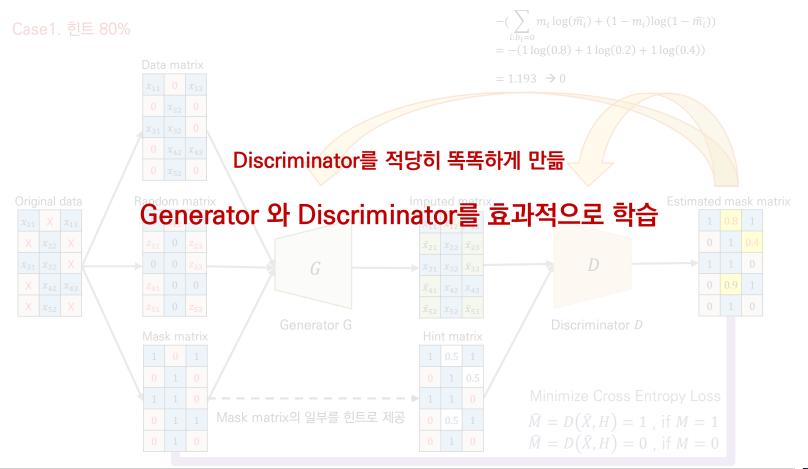
Case1. 힌트 80%



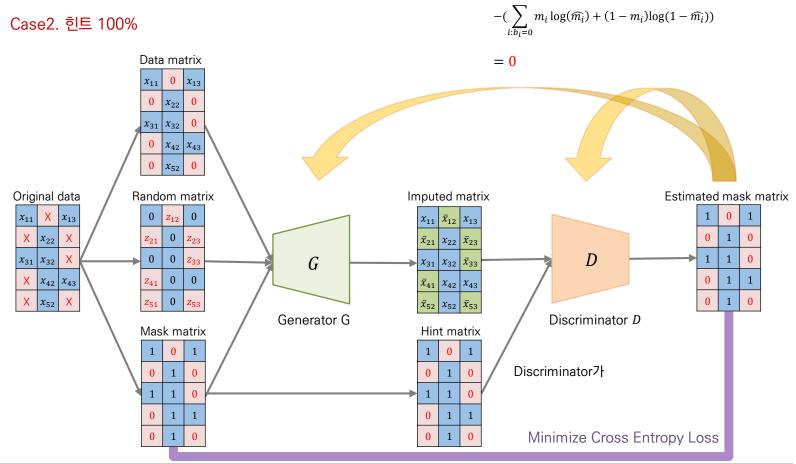
- ❖ Mask matrix의 일부를 주입하여 discriminator학습에 가이드 제공
- ❖ H=0.5에 해당하는 값은 G로부터 생성된 값에 의존



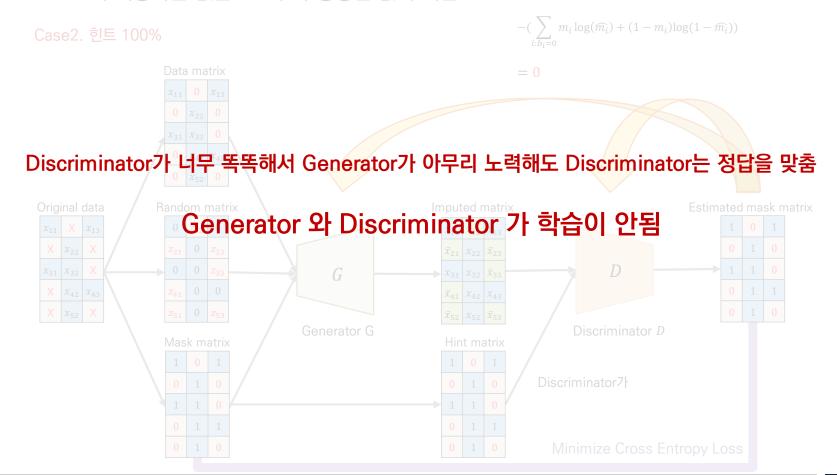
- ❖ Mask matrix의 일부를 주입하여 discriminator학습에 가이드 제공
- ❖ H=0.5에 해당하는 값은 G로부터 생성된 값에 의존



- ❖ Mask matrix의 일부를 주입하여 discriminator학습에 가이드 제공
- ❖ H=0.5에 해당하는 값은 G로부터 생성된 값에 의존



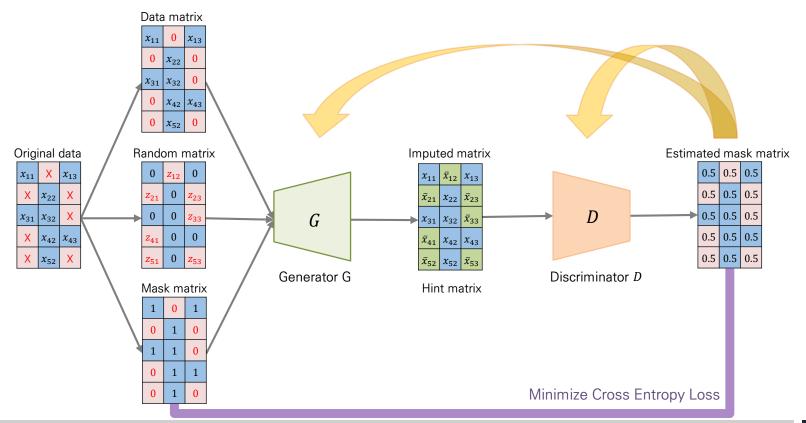
- ❖ Mask matrix의 일부를 주입하여 discriminator학습에 가이드 제공
- ❖ H=0.5에 해당하는 값은 G로부터 생성된 값에 의존



- Hint H

- ❖ Mask matrix의 일부를 주입하여 discriminator학습에 가이드 제공
- ❖ H=0.5에 해당하는 값은 G로부터 생성된 값에 의존

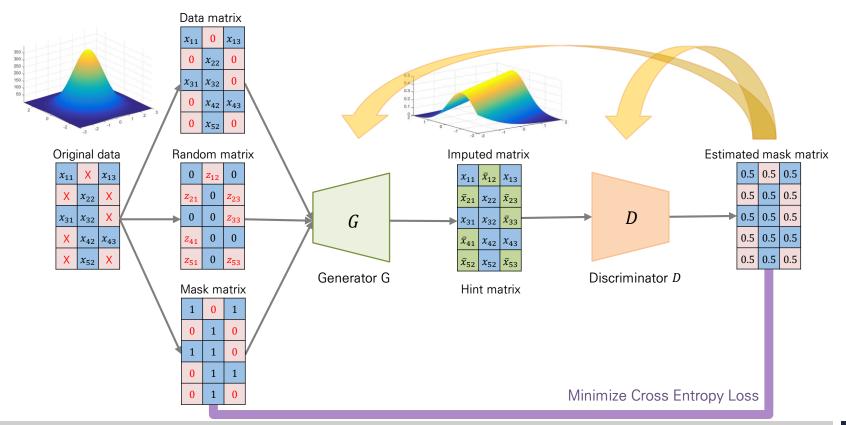
Case3. 힌트 0%



- Generator(G): 진짜 같은 대체 값(imputed data)을 생성하는 네트워크
- Discriminator(D): 대체 값(imputed data)과 계측 값(observed)를 구별하는 네트워크

- ❖ Mask matrix의 일부를 주입하여 discriminator학습에 가이드 제공
- ❖ H=0.5에 해당하는 값은 G로부터 생성된 값에 의존

Case3. 힌트 0%

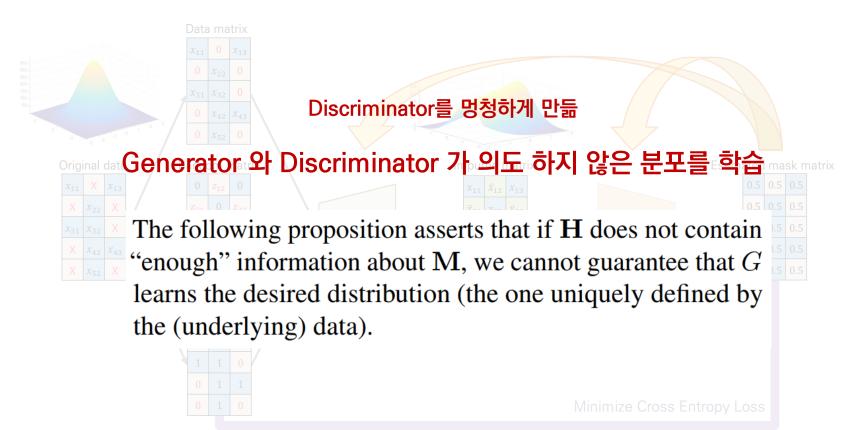


- Generator(G): 진짜 같은 대체 값(imputed data)을 생성하는 네트워크
- Discriminator(D): 대체 값(imputed data)과 계측 값(observed)를 구별하는 네트워크

- Hint H

- ❖ Mask matrix의 일부를 주입하여 discriminator학습에 가이드 제공
- ❖ H=0.5에 해당하는 값은 G로부터 생성된 값에 의존

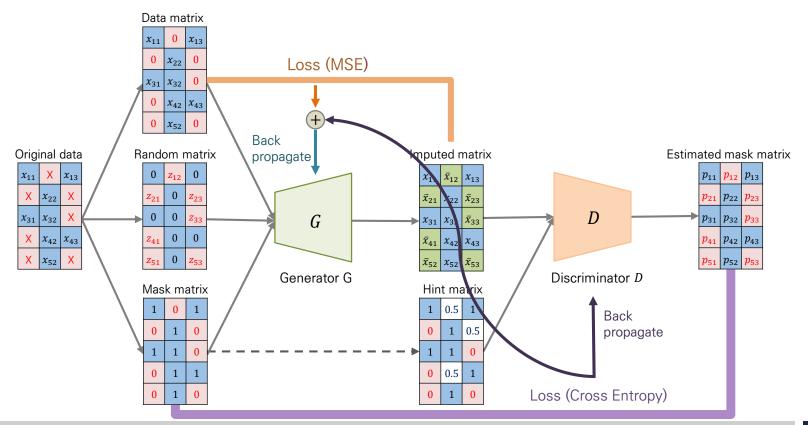
Case3. 힌트 0%



GAIN algorithm

GAIN objective function

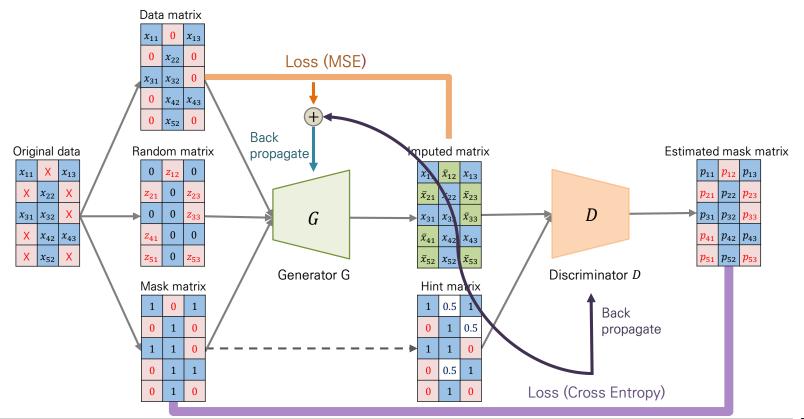
$$\min_{G} \max_{D} V(D,G) = E_{\hat{X},M,G} \left[M^{\mathrm{T}} log D(\hat{X}, \mathbf{H}) + (1 - M^{\mathrm{T}}) log (1 - D(\hat{X}, \mathbf{H})) \right]$$



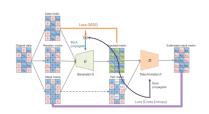
GAIN algorithm

GAIN objective function

$$\min_{G} \max_{D} V(D, G) = E_{\widehat{X}, M, G} \left[M^{\mathrm{T}} log \widehat{M} + \left(1 - M^{\mathrm{T}} \right) log (1 - \widehat{M}) \right]$$



- GAIN algorithm
 - GAIN objective function



Discriminator

- 목적: 대체 값(imputed data)와 계측 (observed)를 구 별하는 네트워크
- $L_D(m, \hat{m}, b) (\leq 0)$

$$= \sum_{i:b_i} (m_i \log(\widehat{m_i}) + (1 - m_i) \log(1 - \widehat{m_i}))$$

(1) $m_i = 0$ (missing) 일 때, $\widehat{m}_i = 0$ 이도록 (2) $m_i = 1$ (observed) 일 때, $\widehat{m}_i = 1$ 이도록

- $\qquad \min_{D} \left[-\sum_{j=1}^{K_D} L_D(m(j), \widehat{m}(j), b(j)) \right]$

Generator

- 목적: 대체 값(imputed data)을 생성하는 네트워크
- $L_c(m, \hat{m}, b) (> 0)$

 $\min \max_{G} V(D, G) = E_{\widehat{X}, M, G} \left[M^{T} log \widehat{M} + (1 - M^{T}) log (1 - \widehat{M}) \right]$

$$= -\sum_{i:b_i} (1 - m_i) \log(\widehat{m_i})$$

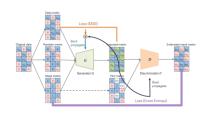
 $m_i = 0$ (missing) 일 때, $\widehat{m_i} = 1$ 이도록

$$\geq \min_{G} \left[\sum_{j=1}^{K_D} L_G(m(j), \widehat{m}(j), b(j)) \right]$$

• $L_M(x_i, \hat{x}_i) (\geq 0)$ $= \begin{cases} m_i(x_i - \hat{x}_i)^2 & \text{, if } x_i \text{ is continuous} \\ m_i(-x_i \log(\hat{x}_i)) & \text{, if } x_i \text{ is binary} \end{cases}$ $m_i = 1$ (observed) 일 때, 값 잘 예측하도록

$$\geq \min_{G} \left[\sum_{j=1}^{K_D} L_M(\tilde{x}(j) - \hat{x}(j)) \right]$$

- GAIN algorithm
 - GAIN objective function



Discriminator

- 목적: 대체 값(imputed data)와 계측 (observed)를 구 별하는 네트워크
- $L_D(m, \hat{m}, b) (\leq 0)$

$$= \sum_{i:b_i} (m_i \log(\widehat{m_i}) + (1 - m_i) \log(1 - \widehat{m_i}))$$

Generator

- 목적: 대체 값(imputed data)을 생성하는 네트워크
- $L_C(m, \widehat{m}, b) (\geq 0)$

 $\min \max_{G} V(D, G) = E_{\widehat{X}, M, G} \left[M^{T} log \widehat{M} + (1 - M^{T}) log (1 - \widehat{M}) \right]$

$$= -\sum_{i:b_i} (1 - m_i) \log(\widehat{m_i}))$$

$$\geq \min_{G} \left[\sum_{j=1}^{K_D} L_G(m(j), \widehat{m}(j), b(j)) \right]$$

• $L_M(x_i, \hat{x}_i) (\geq 0)$

$$= \begin{cases} m_i(x_i - \hat{x}_i)^2 & \text{, if } x_i \text{ is continuous} \\ m_i(-x_i \log(\hat{x}_i)) & \text{, if } x_i \text{ is binary} \end{cases}$$

$$\geq \min_{G} \left[\sum_{j=1}^{K_D} L_M(\tilde{x}(j) - \hat{x}(j)) \right]$$

• $\min_{C} \left[\sum_{j=1}^{K_D} L_G(m(j), \widehat{m}(j), b(j)) + \alpha L_M(\widetilde{x}(j) - \widehat{x}(j)) \right]$

GAIN Pseudo-code

Algorithm 1 Pseudo-code of GAIN

while training loss has not converged do

(1) Discriminator optimization

Draw k_D samples from the dataset $\{(\tilde{\mathbf{x}}(j), \mathbf{m}(j))\}_{i=1}^{k_D}$

Draw k_D i.i.d. samples, $\{\mathbf{z}(j)\}_{j=1}^{k_D}$, of **Z**

Draw k_D i.i.d. samples, $\{\mathbf{b}(j)\}_{j=1}^{k_D}$, of **B**

for $j = 1, ..., k_D$ do

$$\bar{\mathbf{x}}(j) \leftarrow G(\tilde{\mathbf{x}}(j), \mathbf{m}(j), \mathbf{z}(j))$$

$$\hat{\mathbf{x}}(j) \leftarrow \mathbf{m}(j) \odot \tilde{\mathbf{x}}(j) + (\mathbf{1} - \mathbf{m}(j)) \odot \bar{\mathbf{x}}(j)$$

$$\mathbf{h}(j) = \mathbf{b}(j) \odot \mathbf{m}(j) + 0.5(\mathbf{1} - \mathbf{b}(j))$$

end for

Update D using stochastic gradient descent (SGD)

$$\nabla_D - \sum_{j=1}^{k_D} \mathcal{L}_D(\mathbf{m}(j), D(\hat{\mathbf{x}}(j), \mathbf{h}(j)), \mathbf{b}(j))$$

(2) Generator optimization

Draw k_G samples from the dataset $\{(\tilde{\mathbf{x}}(j), \mathbf{m}(j))\}_{j=1}^{k_G}$

Draw k_G i.i.d. samples, $\{\mathbf{z}(j)\}_{j=1}^{k_G}$ of \mathbf{Z}

Draw k_G i.i.d. samples, $\{\mathbf{b}(j)\}_{j=1}^r$ of **B**

for $j = 1, ..., k_G$ do

$$\mathbf{h}(j) = \mathbf{b}(j) \odot \mathbf{m}(j) + 0.5(\mathbf{1} - \mathbf{b}(j))$$

end for

Update G using SGD (for fixed D)

$$\nabla_G \sum_{j=1}^{k_G} \mathcal{L}_G(\mathbf{m}(j), \hat{\mathbf{m}}(j), \mathbf{b}(j)) + \alpha \mathcal{L}_M(\mathbf{x}(j), \tilde{\mathbf{x}}(j))$$

end while

- Lemma1.
- GAIN objective function

GAIN

$$\min_{G} \max_{D} V(D,G) = E_{\hat{X},M,G} \left[\mathbf{M}^{\mathsf{T}} log D \left(\hat{X}, \mathbf{H} \right) + \left(1 - \mathbf{M}^{\mathsf{T}} \right) log (1 - D \left(\hat{X}, \mathbf{H} \right) \right]$$

$$V(D,G) = E_{\hat{X},M,G} \left[M^{T} log D(\hat{X}, H) + (1 - M^{T}) log(1 - D(\hat{X}, H)) \right]$$

for ${\it G}$ fixed, the optimal discriminator ${\it D}$ is maximized when

$$\begin{split} D_G^*(x,h)_i &= \frac{p(x,h,m_i=1)}{p(x,h,m_i=1) + p(x,h,m_i=0)} \\ &= p_m(m_i=1|x,h) \ for \ each \ i \in \{1,\dots,d\}. \end{split}$$

$$h_i = 0, D^*(x, h)_i = 0$$

 $h_i = 1, D^*(x, h)_i = 1$, for all $x \in X, i \in \{1, ..., d\}$

GAN

$$\min_{G} \max_{D} V(D,G) = E_{x \sim p_{data}(x)} \left[log D(x) \right] + E_{z \sim p_{z}(z)} \left[log \left(1 - D \left(G(z) \right) \right) \right]$$

$$\begin{split} V(D,G) &= E_{x \sim p_{data}(x)} \left[log D(x) \right] + E_{z \sim p_{z}(z)} \left[log \left(1 - D(G(z)) \right) \right] \\ &= E_{x \sim p_{data}(x)} [log D(x)] + E_{x \sim p_{g}(x)} [log (1 - D(x))] \\ &= \int_{\mathbf{x}} P_{data}(x) \log(D(x)) + p_{g}(x) \log(1 - D(x))) dx \end{split}$$

for G fixed, the optimal discriminator D is maximized when

$$D_G^*(x) = \frac{p_{data}(x)}{p_{data}(x) + p_g(x)}$$

- Lemma1.

 $\hat{p}(x|h, m_i = t) = \hat{p}(x|h)$ at that point.

GAIN objective function

GAIN

$$\begin{split} & \min_{G} \max_{D} V(D,G) = E_{\hat{X},M,G} \Big[\, \mathbf{M}^{\mathsf{T}} log D \Big(\hat{X}, \mathbf{H} \Big) + \Big(1 - \mathbf{M}^{\mathsf{T}} \Big) log (1 - D \Big(\hat{X}, \mathbf{H} \Big) \Big] \\ & C(G) = V(D^*,G) \\ & = E_{\hat{X},M,G} \Big[\, \mathbf{M}^{\mathsf{T}} log D^* \big(\hat{X}, \mathbf{H} \big) + \big(1 - \mathbf{M}^{\mathsf{T}} \big) log (1 - D^* \big(\hat{X}, \mathbf{H} \big) \Big] \\ & = E_{\hat{X},M,G} \Big[\, \mathbf{M}^{\mathsf{T}} log \, \frac{p(x,h,m_i=1)}{p(x,h,m_i=1)+p(x,h,m_i=0)} \, + \big(1 - \mathbf{M}^{\mathsf{T}} \big) log (1 - \frac{p(x,h,m_i=1)}{p(x,h,m_i=1)+p(x,h,m_i=0)} \big) \, \Big] \\ & = E_{\hat{X},M,G} \Big[\, \mathbf{M}^{\mathsf{T}} log \, \frac{p(x,h,m_i=1)}{p(x,h,m_i=1)+p(x,h,m_i=0)} \, + \big(1 - \mathbf{M}^{\mathsf{T}} \big) log \, \frac{p(x,h,m_i=0)}{p(x,h,m_i=1)+p(x,h,m_i=0)} \Big] \\ & = E_{\hat{X},M,G} \Big[\, \mathbf{M}^{\mathsf{T}} log \, (p_m \big(m_i = 1 \big| \hat{X}, \mathbf{H} \big)) + \Big(1 - \mathbf{M}^{\mathsf{T}} \Big) log \, (p_m \big(m_i = 0 \big| \hat{X}, \mathbf{H} \big)) \Big] \\ & = E_{\hat{X},M,G} \big[\, \sum_{i:M_i=1} log \, (p_m \big(m_i = 1 \big| \hat{X}, \mathbf{H} \big)) + \sum_{i:M_i=0} log \, (p_m \big(m_i = 0 \big| \hat{X}, \mathbf{H} \big)) \Big] \\ & The \, global \, minimum \, of \, the \, virtual \, training \, criterion \, C(G) is \, achieved \, if \, and \, ony \, if \, \mathbf{M} \Big) \end{split}$$

Then the solution above is unique and satisfies $\hat{p}(x|m_1) = \hat{p}(x|m_2)$

GAN

$$\begin{aligned} & \underset{G}{\min} \max_{D} V(D,G) = E_{x \sim p_{data}(x)} \left[logD(x) \right] + E_{z \sim p_{Z}(z)} \left[log \left(1 - D \left(G(z) \right) \right) \right] \\ & C(G) = V(D^*,G) \\ & = E_{x \sim p_{data}(x)} [logD^*(x)] + E_{x \sim p_{g}(x)} [log(1 - D^*(x))] \\ & = E_{x \sim p_{data}(x)} \left[log \frac{p_{data}(x)}{p_{data}(x) + p_{g}(x)} \right] + E_{x \sim p_{g}(x)} \left[log(1 - \frac{p_{data}(x)}{p_{data}(x) + p_{g}(x)}) \right] \\ & = E_{x \sim p_{data}(x)} \left[log \frac{p_{data}(x)}{p_{data}(x) + p_{g}(x)} \right] + E_{x \sim p_{g}(x)} \left[log \frac{p_{g}(x)}{p_{data}(x) + p_{g}(x)} \right] \\ & = -log(4) + KL(p_{data} \parallel \frac{p_{data}(x) + p_{g}(x)}{2}) + KL(p_{g} \parallel \frac{p_{data}(x) + p_{g}(x)}{2}) \\ & = -log(4) + 2 \times JSD(p_{data} \parallel p_{g}) \end{aligned}$$

$$The global minimum of the virtual training criterion $C(G)$ is achieved if and ony if $p_{g} = p_{data}$, at that point, $C(G)$ achieves the value $-\log(4)$$$

- ❖ Source of gains in GAIN algorithm (Mean ± Std of RMSE (Gain %))
 - ➤ 목적: GAIN 손실 함수 변경에 따라 성능 차이 비교
 - ▶ 실험 방식: 완전 데이터에 일부 결측을 발생시킨 뒤, 대체된 값과 실제 값 사이 RMSE확인
 - ➤ 사용 데이터: UCI 데이터(완전 데이터)

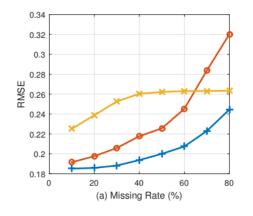
Algorithm	Breast	Spam	Letter	Credit	News
GAIN	.0546 \pm .0006	.0513± .0016	.1198± .0005	$\boxed{\textbf{.1858} \pm \textbf{.0010}}$	$.1441 \pm .0007 $
GAIN w/o \mathcal{L}_G	$\begin{array}{ c c c c c } .0701 \pm .0021 \\ \hline & \textbf{(22.1\%)} \end{array}$	$.0676 \pm .0029$ (24.1%)	.1344 ± .0012 (10.9%)	.2436 ± .0012 (23.7%)	.1612 ± .0024 (10.6%)
GAIN w/o \mathcal{L}_M	.0767 ± .0015 (28.9%)	.0672 ± .0036 (23.7%)	.1586 ± .0024 (24.4%)	.2533 ± .0048 (26.7%)	.2522 ± .0042 (42.9%)
GAIN w/o Hint	.0639 ± .0018 (14.6%)	.0582 ± .0008 (11.9%)	.1249 ± .0011 (4.1%)	.2173 ± .0052 (14.5%)	.1521 ± .0008 (5.3%)
GAIN w/o Hint & \mathcal{L}_M	.0782 ± .0016 (30.1 %)	$.0700 \pm .0064$ (26.7%)	$.1671 \pm .0052$ (28.3%)	.2789 ± .0071 (33.4%)	.2527 ± .0052 (43.0%)

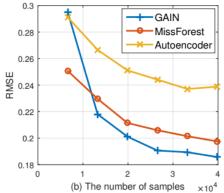
Quantitative analysis of GAIN

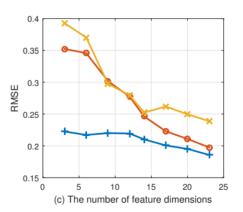
➤ 목적: GAIN과 결측치 대체 알고리즘 성능 차이 비교

Table 2. Imputation performance in terms of RMSE (Average \pm Std of RMSE)

Algorithm	Breast	Spam	Letter	Credit	News
GAIN	$ \mid .0546 \pm .0006$.0513± .0016	.1198± .0005	$\textbf{.1858} \pm \textbf{.0010}$	$.1441 \pm .0007$
MICE	0.0646 ± 0.0028	$.0699 \pm .0010$	$.1537 \pm .0006$	$.2585 \pm .0011$	$.1763 \pm .0007$
MissForest	$.0608 \pm .0013$	$.0553 \pm .0013$	$.1605 \pm .0004$	$.1976 \pm .0015$	$.1623 \pm 0.012$
Matrix	$.0946 \pm .0020$	$.0542 \pm .0006$	$.1442 \pm .0006$	$.2602 \pm .0073$	$.2282 \pm .0005$
Auto-encoder	$.0697 \pm .0018$	$.0670 \pm .0030$	$.1351 \pm .0009$	$.2388 \pm .0005$	$.1667 \pm .0014$
EM	$.0634 \pm .0021$	$.0712 \pm .0012$	$.1563 \pm .0012$	$.2604 \pm .0015$	$.1912 \pm .0011$







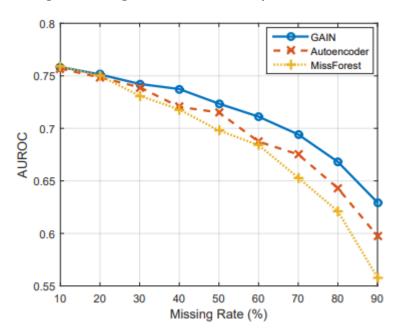
Prediction Performance

- ▶ 목적: 대체된 결측치로 모델 성능 개선 정도 비교
- ▶ 실험 방식: 대체된 값을 통해 완전 데이터 형성 후, 분류 모델의 성능(AUROC*)확인
- ▶ 사용 데이터: UCI 데이터(완전 데이터)
- ➤ 사용 분류 모델: logistic regression (binary classification)

Algorithm	AUROC (Average \pm Std)				
	Breast	Spam	Credit	News	
GAIN	$\boxed{.9930\pm.0073}$.9529 ± .0023	$\boxed{\textbf{.7527} \pm \textbf{.0031}}$.9711 ± .0027	
MICE	$9914 \pm .0034$	0.9495 ± 0.0031	$.7427 \pm .0026$	$9451 \pm .0037$	
MissForest	$.9860 \pm .0112$	$.9520 \pm .0061$	$.7498 \pm .0047$	$.9597 \pm .0043$	
Matrix	$.9897 \pm .0042$	$.8639 \pm .0055$	$.7059 \pm .0150$	$.8578 \pm .0125$	
Auto-encoder	$.9916 \pm .0059$	$.9403 \pm .0051$	$.7485 \pm .0031$	$.9321 \pm .0058$	
EM	$.9899 \pm .0147$	$.9217 \pm .0093$	$.7390 \pm .0079$	$.8987 \pm .0157$	

AUROC(the Area Under a ROC Curve)*: ROC 커브의 밑 면적 값, 1에 가까울수록 민감도 특이도 모두 만족

- Prediction Performance
 - ▶ 목적: 대체된 결측치로 모델 성능 개선 정도 비교
 - ▶ 실험 방식: 대체된 값을 통해 완전 데이터 형성 후, 분류 모델의 성능(AUROC*)확인
 - ➤ 사용 데이터: UCI 데이터(완전 데이터)
 - ➤ 사용 분류 모델: logistic regression (binary classification)



Prediction Performance

- ▶ 목적: 구축된 모델의 파라미터 차이 확인
- ▶ 실험 방식: 완전한 데이터를 기반으로 형성한 분류모델의 파라미터(w), 임의로 결측 생성이후 대체된 값을 통해 완전 데이터 형성 후, 분류 모델의 파라미터(\widehat{w})차이 비교
- ▶ 사용 데이터: UCI 데이터(완전 데이터)
- ➤ 사용 분류 모델: logistic regression (binary classification)

Algorithm	Mean Bias $(\mathbf{w} - \hat{\mathbf{w}} _1)$	$\mathbf{MSE} \\ (\mathbf{w} - \hat{\mathbf{w}} _2)$	
GAIN	0.3163 ± 0.0887	0.5078± 0.1137	
MICE	0.8315 ± 0.2293	$ 0.9467 \pm 0.2083 $	
MissForest	0.6730 ± 0.1937	0.7081 ± 0.1625	
Matrix	1.5321 ± 0.0017	1.6660 ± 0.0015	
Auto-encoder	0.3500 ± 0.1503	0.5608 ± 0.1697	
EM	0.8418 ± 0.2675	0.9369 ± 0.2296	

Conclusion

- ❖ Compare with simply GAN (GAN의 특징을 목적에 맞게 접목)
 - Generator G
 - Target distribution $P(X|\tilde{X}=\tilde{x}^i)$, need $||1-M||_1$ -dimensional random variable z
 - 추가적으로 Mask vector를 주입
 - Discriminator D
 - 데이터 전체에 대한 (real/fake)판별이 아닌 각 원소(components)가 (real/fake)인지 판별
- ❖ generative model기반 결측치 대체를 제안하여 범용성 확보
- ❖ 다양한 실험을 통해 해당 알고리즘의 우수성 확인

Thank you

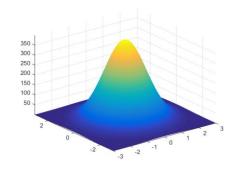
Appendix

Introduction

Discriminative models vs Generative models

Expectation-Maximization Multiple Imputation

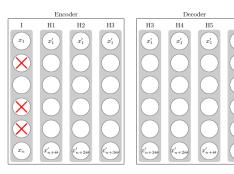
- 데이터가 정규분포로부터 생성되었다고 가정
- EM 알고리즘을 이용하여 결측치를 포함하고 있는 데이터의 incomplete likelihood function을 최대화하는 MLE 계산
- 추정된 MLE를 기반으로 결측치의 기댓값을 도출하여 결측치 대체



MIDA – Multiple Imputation using Denoising

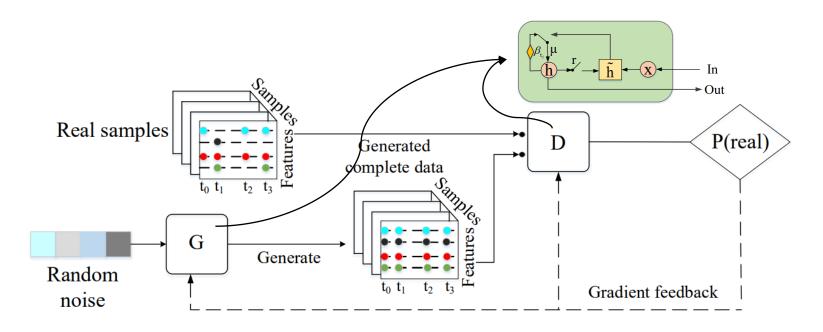
Autoencoders

- Denoising Autoencoder(DAE) 구조를 활용하여 결측치 대체 방법론 제안
- DAE를 통해 원본 데이터를 재구축(reconstruct)하여 그 차이를 최소화하도록 학습



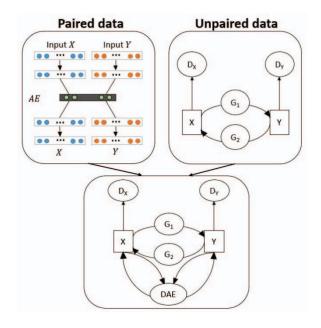
Related Works

- Multivariate Time Series Imputation with Generative Adversarial Networks
 - ❖ GAN구조를 변형하여 시계열 데이터의 특성을 반영
 - ➤ 모델의 구조를 GRU를 기반으로 구축 (GRUI cell제안)
 - ➤ GAIN과 마찬가지로 mask vecto사용
 - ➤ Discriminator가 실제 값들의 차이를 줄이도록 학습



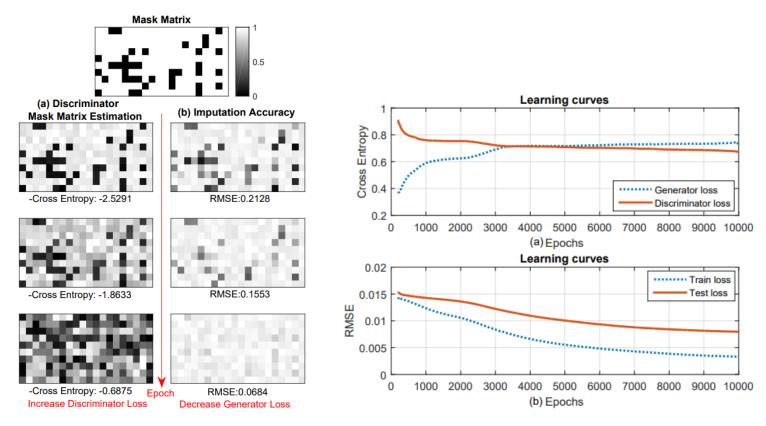
Related Works

- VIGAN: Missing view imputation with generative adversarial networks
- ❖ GAN구조를 변형하여 multi-view 데이터의 특성을 반영
 - ➤ Multi-view 데이터의 특성을 각 다른 도메인으로 인지
 - ➤ Unpaired data set의 이미지 합성 연구 cycle GAN에서 제안한 cycle consistency loss 를 반영
 - ➤ Paired data의 shared representation을 도출하기 위해 DAE를 사용



Generative Adversarial Imputation Nets

- Experiments
 - Visualization of the convergence of GAIN
 - (a) Discriminator output (estimated mask matrix)
 - ➤ (b) imputation accuracy of the generator사용 분류 모델: logistic regression



Lemma1. (supplementary materials)

GAIN objective function

1.1. Proof of Lemma 1

For $t \in \{0, 1\}$ define the set $M_t^i = \{\mathbf{m} \in \{0, 1\}^d : m_i = t\}$.

$$\begin{split} V(D,G) &= \mathbb{E}_{\tilde{\mathbf{X}},\mathbf{z},\mathbf{M},\mathbf{H}} \Big[\mathbf{M}^T \log D \big(G(\tilde{\mathbf{X}},\mathbf{M}),\mathbf{H} \big) + (\mathbf{1} - \mathbf{M})^T \log \Big(\mathbf{1} - D \big(G(\tilde{\mathbf{X}},\mathbf{M}),\mathbf{H} \big) \Big) \Big] \\ &= \mathbb{E}_{\tilde{\mathbf{X}},\mathbf{M},\mathbf{H}} \Big[\mathbf{M}^T \log D (\hat{\mathbf{X}},\mathbf{H}) + (\mathbf{1} - \mathbf{M})^T \log \Big(\mathbf{1} - D (\hat{\mathbf{X}},\mathbf{H}) \Big) \Big] \\ &= \int_{\mathcal{X}} \sum_{\mathbf{m} \in \{0,1\}^d} \int_{\mathcal{H}} \left(\mathbf{m}^T \log D(\mathbf{x},\mathbf{h}) + (\mathbf{1} - \mathbf{m})^T \log (\mathbf{1} - D(\mathbf{x},\mathbf{h})) \right) p(\mathbf{x},\mathbf{m},\mathbf{h}) d\mathbf{h} d\mathbf{x} \\ &= \int_{\mathcal{X}} \int_{\mathcal{H}} \sum_{\mathbf{m} \in \{0,1\}^d} \left(\sum_{\mathbf{i}: m_i = 1} \log D(\mathbf{x},\mathbf{h})_i + \sum_{\mathbf{i}: m_i = 0} \log (\mathbf{1} - D(\mathbf{x},\mathbf{h})_i) \right) p(\mathbf{x},\mathbf{m},\mathbf{h}) d\mathbf{h} d\mathbf{x} \\ &= \int_{\mathcal{X}} \int_{\mathcal{H}} \sum_{i = 1}^d \left(\log D(\mathbf{x},\mathbf{h})_i \sum_{\mathbf{m} \in M_1^i} p(\mathbf{x},\mathbf{m},\mathbf{h}) \right) + \left(\log (\mathbf{1} - D(\mathbf{x},\mathbf{h})_i) \sum_{\mathbf{m} \in M_0^i} p(\mathbf{x},\mathbf{m},\mathbf{h}) \right) d\mathbf{h} d\mathbf{x} \\ &= \int_{\mathcal{X}} \int_{\mathcal{H}} \sum_{i = 1}^d \log D(\mathbf{x},\mathbf{h})_i p(\mathbf{x},\mathbf{h},m_i = 1) + \log (\mathbf{1} - D(\mathbf{x},\mathbf{h})_i) p(\mathbf{x},\mathbf{h},m_i = 0) d\mathbf{h} d\mathbf{x} \end{split}$$

where (1) follows from switching the order of summation. We then note that $y \mapsto a \log y + b \log(1-y)$ achieves its maximum in [0,1] at $\frac{a}{a+b}$ and so V(D,G) is maximized (for fixed G) when

$$D(\mathbf{x}, \mathbf{h})_i = \frac{p(\mathbf{x}, \mathbf{h}, m_i = 1)}{p(\mathbf{x}, \mathbf{h}, m_i = 0) + p(\mathbf{x}, \mathbf{h}, m_i = 1)}$$
(1)

- Lemma1.

GAIN objective function

$$\min_{G} \max_{D} V(D, G) = E_{\hat{X}, M, G} \left[M^{\mathrm{T}} log D(\hat{X}, H) + (1 - M^{\mathrm{T}}) log (1 - D(\hat{X}, H)) \right]$$

$$V(D,G) = E_{\hat{X},M,G} \left[M^{\mathrm{T}} log D(\hat{X}, H) + (1 - M^{\mathrm{T}}) log (1 - D(\hat{X}, H)) \right]$$

for G fixed, the optimal discriminator D is maximized when

$$\begin{split} D_G^*(x,h)_i &= \frac{p(x,h,m_i=1)}{p(x,h,m_i=1)+p(x,h,m_i=0)} \\ &= p_m(m_i=1|x,h) \ for \ each \ i \in \{1,...,d\}. \end{split}$$

$$h_i = 0, D^*(x, h)_i = 0$$

 $h_i = 1, D^*(x, h)_i = 1$, for all $x \in X, i \in \{1, ..., d\}$

- Lemma1.

GAN objective function

$$\begin{split} & \min_{G} \max_{D} V(D,G) = E_{\hat{X},M,G} \Big[\ \mathbf{M}^{\mathrm{T}} log D(\hat{X},\mathbf{H}) + \big(1-\mathbf{M}^{\mathrm{T}}\big) log (1-D(\hat{X},\mathbf{H}) \Big] \\ & = E_{\hat{X},M,G} \Big[\ \mathbf{M}^{\mathrm{T}} log D^{*}(\hat{X},\mathbf{H}) + \big(1-\mathbf{M}^{\mathrm{T}}\big) log (1-D^{*}(\hat{X},\mathbf{H}) \Big] \\ & = E_{\hat{X},M,G} \Big[\ \mathbf{M}^{\mathrm{T}} log \frac{p(x,h,m_{i}=1)}{p(x,h,m_{i}=1)+p(x,h,m_{i}=0)} + \big(1-\mathbf{M}^{\mathrm{T}}\big) log (1-\frac{p(x,h,m_{i}=1)}{p(x,h,m_{i}=1)+p(x,h,m_{i}=0)}) \Big] \\ & = E_{\hat{X},M,G} \Big[\ \mathbf{M}^{\mathrm{T}} log \frac{p(x,h,m_{i}=1)}{p(x,h,m_{i}=1)+p(x,h,m_{i}=0)} + \big(1-\mathbf{M}^{\mathrm{T}}\big) log \frac{p(x,h,m_{i}=0)}{p(x,h,m_{i}=1)+p(x,h,m_{i}=0)} \Big] \\ & = E_{\hat{X},M,G} \Big[\ \mathbf{M}^{\mathrm{T}} log (p_{m}(m_{i}=1|\hat{X},\mathbf{H})) + \big(1-\mathbf{M}^{\mathrm{T}}\big) log (p_{m}(m_{i}=0|\hat{X},\mathbf{H})) \Big] \\ & = E_{\hat{X},M,G} \Big[\ \sum_{i:M_{i}=1} log (p_{m}(m_{i}=1|\hat{X},\mathbf{H})) + \sum_{i:M_{i}=0} log (p_{m}(m_{i}=0|\hat{X},\mathbf{H})) \Big] \\ & The \ global \ minimum \ of \ the \ virtual \ training \ criterion \ C(G) \ is \ achieved \ if \ and \ ony \ if \\ \hat{p}(x|h,m_{i}=t) = \hat{p}(x|h) \ at \ that \ point. \end{split}$$

Then the solution above is unique and satisfies $\hat{p}(x|m_1) = \hat{p}(x|m_2)$